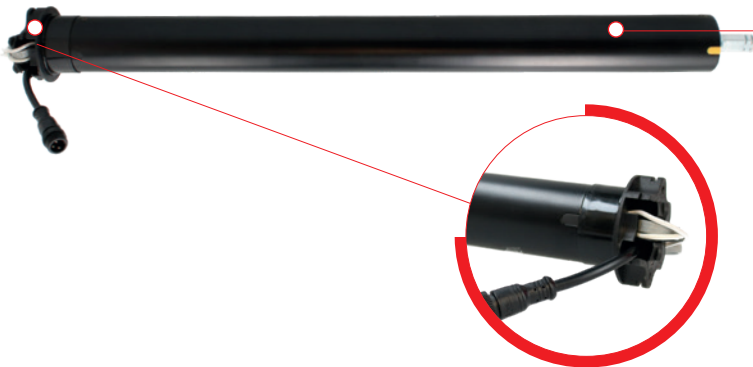


MOTOR TUBULAR ELECTRÓNICO



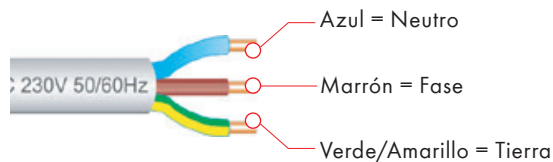
CARACTERÍSTICAS

- Motor electrónico vía radio con detección de obstáculos.
- Finales de carrera electrónicos.
- Dos modos de funcionamiento: pulsos y movimiento continuo.
- Protección ante cortocircuitos.
- Protección ante sobrecalentamiento.
- Receptor radio de alta sensibilidad integrado.

INSTRUCCIONES DE USO

Conexión eléctrica

Conexión a red 230V AC 50/60Hz



PROGRAMACIÓN

Identificación del mando emisor

MÉTODO 1

- Mantener pulsado **SUBIDA** durante 3 segundos
- Sin soltar **SUBIDA** dar corriente al motor
- Rápidamente pulsamos una vez **SUBIDA**
- El mando ya está identificado



MÉTODO 2

- Presionar 1 segundo el botón
- Movimiento de confirmación
- Presionar botón **SUBIDA**
- Movimiento de confirmación



Sentido del giro

- Presionar botón **STOP** 7 segundos
- Movimiento de confirmación
- Presionar botón **BAJADA**
- Movimiento de confirmación



PROGRAMACIÓN

Finales de carrera

- Pulsar botón **P** 1 segundo.
- Movimiento de confirmación.
- Si deseamos realizar el final de carrera superior, presionar **SUBIDA** hasta el punto deseado.
- Si deseamos realizar el final de carrera inferior presionar **BAJADA** hasta el punto deseado.
- Pulsar botón **P** 1 segundo.
- Movimiento de confirmación.
- Llevar el motor hasta el 2º final de carrera.
- Presionar botón **P** 1 segundo.
- Movimiento de confirmación.
- Presionar botón **P** 1 segundo.
- Movimiento de confirmación.



Detalles de funcionamiento

- Se pueden establecer un máximo de 3 paradas diferentes. Dos finales de carrera y 1 posición intermedia.
- Cada posición intermedia se puede ajustar y eliminar individualmente.
- Los finales de carrera se pueden modificar pero no borrar individualmente. Sí que es posible eliminar toda la memoria del motor.
- Cuando se activa la detección de obstáculos, el motor invierte el movimiento, se detiene y solo permite la maniobra contraria.

INCIDENCIAS

Nº	Problema	Posible causa	Solución
1	El motor no se mueve o lo hace muy despacio.	El voltaje no es correcto. La instalación es incorrecta.	Conectar al voltaje correcto Verificar la instalación y / o emplear un motor más potente.
2	El motor se detiene durante las maniobras	Ha actuado la protección térmica. No hay corriente eléctrica.	La protección térmica se rearma automáticamente entre 3 y 10 minutos. Comprobar la corriente eléctrica.
3	El motor no completa el recorrido.	Está actuando la detección de obstáculos	Comprobar el recorrido de la persiana y ajustar la sensibilidad si es necesario